

NEW



ブラシレスDCサーボモータ

アウターロータ (ハウジング有)

112 mNm

60 W

シリーズ 4221 ... BXT H

| 22°C環境、定格電圧 | | 4221 G | 018 BXT H | 024 BXT H | 048 BXT H | |
|---|---------------------|--------------|-----------|-----------|-----------|-------------------------------------|
| 1 定格電圧 | U_N | | 18 | 24 | 48 | V |
| 2 端子間抵抗、位相間 | R | | 0,46 | 0,74 | 2,6 | Ω |
| 3 効率(最大) | η_{max} | | 88 | 87 | 88 | % |
| 4 無負荷回転数 | n_0 | | 5 710 | 6 040 | 6 070 | min ⁻¹ |
| 5 無負荷電流(φ5 mm軸の場合) | I_0 | | 0,177 | 0,139 | 0,103 | A |
| 6 起動トルク | M_A | | 1 170 | 1 220 | 1 390 | mNm |
| 7 回転定数 | k_n | | 320 | 253 | 127 | min ⁻¹ /V |
| 8 逆起電圧定数 | k_E | | 3,13 | 3,95 | 7,87 | mV/min ⁻¹ |
| 9 トルク定数 | k_M | | 29,8 | 37,7 | 75,2 | mNm/A |
| 10 電流定数 | k | | 0,0335 | 0,0265 | 0,0133 | A/mNm |
| 11 回転数-トルクの勾配 | $\Delta n/\Delta M$ | | 4,93 | 4,97 | 4,4 | min ⁻¹ /mNm |
| 12 端子インダクタンス、位相間 | L | | 396 | 664 | 2 550 | μ H |
| 13 機械的時定数 | τ_m | | 3,56 | 3,59 | 3,18 | ms |
| 14 ロータ慣性 | J | | 69 | 69 | 69 | gcm ² |
| 15 角加速度 | α_{max} | | 169 | 177 | 201 | ·10 ³ rad/s ² |
| 16 動作温度範囲: | | | | | | |
| - モータ | | -40 ... +100 | | | | °C |
| - コイル(最大許容温度) | | +125 | | | | °C |
| 17 軸受 | | | | | | |
| 18 最大軸負荷: | | ボールベアリング、予荷重 | | | | |
| - 軸径 | | 5 | | | | mm |
| - 3 000 min ⁻¹ での半径方向(ベアリングから5 mm) | | 25 | | | | N |
| - 3 000min ⁻¹ で軸方向(押し込み時) | | 4 | | | | N |
| - 静止時の軸方向(押し込み時) | | 50 | | | | N |
| 19 軸の遊び: | | | | | | |
| - 半径方向 | ≤ | 0,015 | | | | mm |
| - 軸方向 | = | 0 | | | | mm |
| 20 重量 | | | | | | |
| 21 回転方向 | | 142 | | | | g |
| 22 最大回転数 | n_{max} | 電子的に反転可能 | | | | |
| 23 極数 | | 10 000 | | | | min ⁻¹ |
| 24 ホール・センサ | | 7 | | | | |
| 25 マグネット材料 | | デジタル | | | | |
| | | ネオジウム | | | | |
| 連続運転時の定格値 | | | | | | |
| 26 定格トルク | M_N | | 102 | 112 | 107 | mNm |
| 27 定格電流(熱制限) | I_N | | 3,33 | 2,87 | 1,39 | A |
| 28 定格回転数 | n_N | | 3 980 | 4 380 | 4 700 | min ⁻¹ |
| 29 定格勾配(回転数-トルク曲線) | $\Delta n/\Delta M$ | | 17 | 14,8 | 12,8 | min ⁻¹ /mNm |

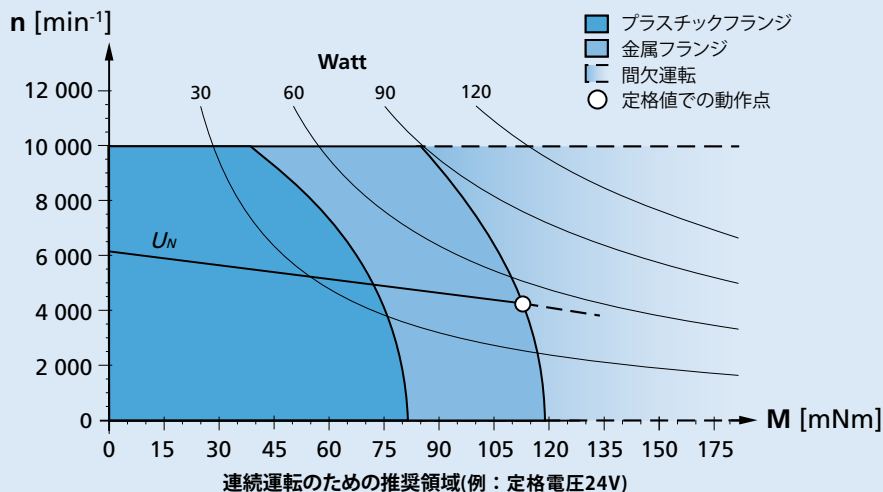
注意: 定格値は定格電圧、22°C環境の条件で計算されています。

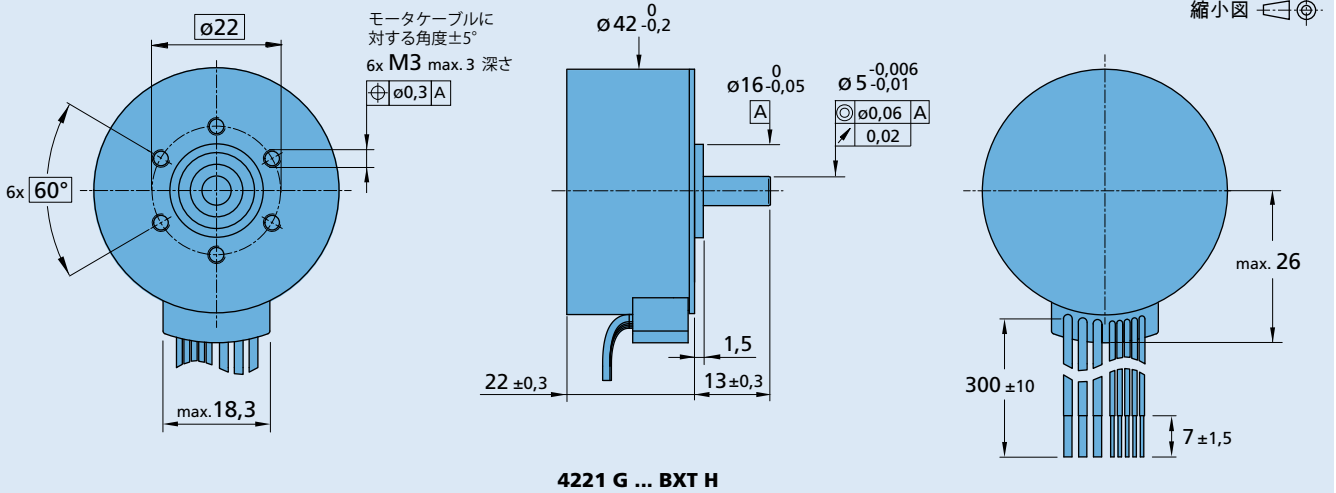
注:

右のグラフは、22°C環境下で動作可能な範囲を示しています。

右のグラフはで出力軸上のトルクと推奨回転数の関係を表します。これは、プラスチックフランジおよび金属フランジに組付けた時の特性になります。(アセンブリ法: IM B 5)。

定格電圧(U_N)曲線は定格電圧で達する最大動作点になります。定格電圧直線より上の領域での駆動には、定格電圧より高い電圧を必要とします。 $U_{mot} > U_N$



寸法図

オプションケーブル、接続情報

製品名の例: 4221G018BXTH-3830

| オプション | 種類 | 説明 |
|-------|---|---|
| 3830 | コネクタ  | コネクタ MOLEX Microfit 3.0, 43025-0800 (適応コネクタ 43020-0800) |
| | | |
| | | |
| | | |
| | | |
| | | |
| | | |
| | | |
| | | |
| | | |
| | | |
| | | |

| 接続図 | | |
|-----|---------------------|-------|
| 番号 | 機能 | 色 |
| 1 | 位相 C | 黄色 |
| 2 | 位相 B | オレンジ色 |
| 3 | 位相 A | 茶色 |
| 4 | GND | 黒 |
| 5 | V _{DD} +5V | 赤 |
| 6 | ホールセンサ C | 灰 |
| 7 | ホールセンサ B | 青 |
| 8 | ホールセンサ A | 緑 |

ケーブル
AWG20: 位相A/B/C、
ホールセンサA/B/C、
GND、U_{DD}

製品接続

| ギアヘッド／リードスクリュー | エンコーダ | ドライブレレクトロニクス | ケーブル/アクセサリ |
|--|--|---|---|
| 32A 38/1 38/1 S 38/2 38/2 S 42GPT | IE3-1024 IE3-1024 L IEF3-4096 IEF3-4096 L IERS3-500 IERS3-500 L IER3-10000 IER3-10000 L | SC 2804 S SC 5004 P SC 5008 S MC 5004 P MC 5005 S | ブレーキMBZは、エンコーダIEF3 (L) との組み合わせでのみ使用できます。 弊社の幅広いアクセサリについては、「アクセサリ」のチャプターをご参照ください。 |