

# Contrôleurs de vitesse

## 2-quadrants PWM configurable par ordinateur

### SC 2402 P

| Valeurs à 22°C                                   |            | SC 2402 P   |      |
|--|------------|-------------|------|
| Tension d'alimentation pour l'électronique       | $U_p$      | 5 ... 24    | V DC |
| Tension d'alimentation pour le moteur            | $U_{mot}$  | 0 ... 24    | V DC |
| Fréquence de commutation PWM <sup>1)</sup>       | $f_{PWM}$  | 96          | kHz  |
| Rendement de l'électronique                      | $\eta$     | 95          | %    |
| Courant de sortie en régime permanent max.       | $I_{cont}$ | 2           | A    |
| Courant de pointe à la sortie max. <sup>2)</sup> | $I_{max}$  | 4           | A    |
| Courant de repos pour le système (à $U_p=24V$ )  | $I_{el}$   | 0,03        | A    |
| Température d'utilisation                        |            | -25 ... +60 | °C   |
| Masse  |            | 14          | g    |

<sup>1)</sup> pour moteurs C.C. sans balais et sans capteurs de Hall:  $f_{PWM} = 24$  kHz

<sup>2)</sup> Mode S2 pendant max. 6s

#### Interface

Configuration des spécifications de consigne, du mode opératoire et des paramètres du contrôleur via l'adaptateur de programmation USB pour contrôleur de vitesse.

Remarque : l'adaptateur de programmation ne peut pas être directement raccordé dans cette version du contrôleur de vitesse.

#### Caractéristiques de base

Fonctionnement à vitesse contrôlée des :

- Micromoteurs C.C. fonctionnant avec ou sans codeurs incrémentaux
- Servomoteurs C.C. sans balais fonctionnant avec capteurs numériques ou analogiques à effet Hall
- Servomoteurs C.C. sans balais fonctionnant sans capteurs à effet Hall (fonctionnement sans capteurs)

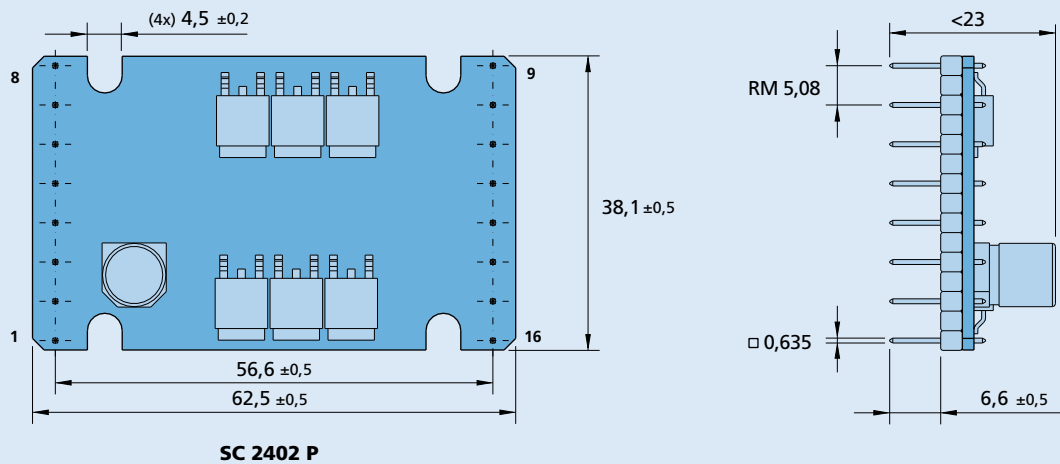
- Servomoteurs C.C. sans balais fonctionnant avec capteurs numériques à effet Hall et codeurs incrémentaux
- Servomoteurs C.C. sans balais fonctionnant avec codeurs absolus

Remarque:  
Pour la version, voir Options et informations de raccordement.

#### Gamme des fonctions

|                           |   |
|---------------------------|---|
| Description               | Fonctionnement intermittent avec jusqu'au double du courant continu.<br>Alimentation électrique séparée pour le moteur et l'électronique.<br>Contrôle de vitesse intégré au moyen d'un régulateur PI.<br>Fonctionnement sans capteurs en évaluant la force contre-électromotrice.<br>Entrée de consigne pour la vitesse via PWM ou tension analogique.<br>Entrée de commutation pour définir le sens de rotation du moteur.<br>Sortie numérique pouvant être programmée comme sortie de fréquence ou sortie de défaut |
| Fonctions supplémentaires | Limitation en courant intégrée pour la protection contre la surchauffe.<br>Fonctionnement comme régulateur de tension ou en mode à vitesse de rotation fixe en option.  |

### Dessin technique



### Options et informations de connexion

Informations pour la commande exemple: **SC 2402 P 3530**

| Options | Exécution | Description   | Connexions    |              |
|---------|-----------|---|---------------|--------------|
|         |           |   | No. Fonction  | No. Fonction |
| 4763    | BL        | Codeur absolu 2-pôles moteurs                       | 1 $U_p$       | 9 Mot C      |
| 4289    | BL        | Capteurs analogiques à effet Hall 2-pôles moteurs   | 2 $U_{mot}$   | 10 Mot B     |
| 3980    | BL        | Codeur absolu 4-pôles moteurs                       | 3 GND         | 11 Mot A     |
| 4764    | BL        | Capteurs analogiques à effet Hall 4-pôles moteurs   | 4 $U_{rsoll}$ | 12 SGND      |
| 3530    | BL        | Capteurs digitaux à effet Hall 2-pôles moteurs      | 5 DIR         | 13 $V_{cc}$  |
| 3531    | DC        | Codeur incrémental                                  | 6 FG          | 14 Sens C    |
| 4475    | BL        | Capteurs digitaux à effet Hall + codeur incrémental | 7 IO 2        | 15 Sens B    |
| 4476    | BL        | Capteurs digitaux à effet Hall + brake/enable       | 8 IO 1        | 16 Sens A    |
| 6339    | BL        | Capteurs digitaux à effet Hall 4-pôles moteurs      |               |              |
| 6340    | BL        | Capteurs digitaux à effet Hall 14-pôles moteurs     |               |              |

**Remarque:** pour les détails de l'affectation des raccordements, consulter le manuel de l'appareil SC.

### Combinaison de produits

| Moteurs C.C. | Moteurs C.C. sans balais | Câbles / Accessoires  |
|--------------|--------------------------|---|
| 1741 ... CXR | 0620 ... B               | Veuillez trouver notre large gamme d'accessoires au chapitre « Accessoires ». |
| 2224 ... SR  | 0824 ... B               |   |
| 2230 ... S   | 1028 ... B               |   |
| 2232 ... SR  | 1218 ... B               |   |
| 2233 ... S   | 1226 ... B               |   |
| 2237 ... CXR | 1628 ... B               |   |
| 2342 ... CR  | 2036 ... B               |   |
| 2642 ... CR  | 2214 ... BXT R           |   |
| 2642 ... CXR | 2214 ... BXT H           |   |
| 2657 ... CR  | 2232 ... BX4             |   |
| 2657 ... CXR | 2250 ... BX4             |   |
| 3242 ... CR  | 2250 ... BX4 S           |   |
| 3257 ... CR  | 2444 ... B               |   |
| 3272 ... CR  | 3056 ... B               |   |
|              | 3216 ... BXT R           |   |
|              | 3216 ... BXT H           |   |
|              | 3242 ... BX4             |   |