

# Servomoteurs C.C. linéaires

pour commande sin/cos

3,6 N

## LM 1247 ... 12

Valeurs à 22°C		LM 1247 ... 12		
Force en régime continu	$F_{e\ max.}$	3,6		N
Force de pointe	$F_{p\ max.}$	10,7		N
Courant en régime continu	$I_{e\ max.}$	0,55		A
Courant de pointe	$I_{p\ max.}$	1,66		A
Constante FEM	$k_E$	5,25		V/m/s
Constante de force	$k_F$	6,43		N/A
Résistance de phase	$R$	13,17		$\Omega$
Inductance de phase	$L$	820		$\mu\text{H}$
Résistances thermiques	$R_{th1} / R_{th2}$	3,2 / 20		K/W
Constantes de temps thermiques	$\tau_{w1} / \tau_{w2}$	11 / 624		s
Température d'utilisation		-20 ... +125		°C
Pas magnétique	$\tau_m$	18		mm
Paliers		polymère		
Matériau du boîtier		acier amagnétique		
Sens du mouvement		réversible électroniquement		

	LM 1247-	020-12	040-12	060-12	080-12	100-12	120-12	
Déplacement	$S_{max.}$	20	40	60	80	100	120	mm
Répétabilité	$\sigma_r$	80	80	80	80	80	80	$\mu\text{m}$
Précision	$\sigma_a$	200	220	240	260	280	300	$\mu\text{m}$
Accélération	$a_{e\ max.}$	198	148,5	127,3	101,8	91,4	82,9	$\text{m/s}^2$
Vitesse	$v_{e\ max.}$	2	2,4	2,8	2,9	3	3,2	m/s
Longueur slider	$L1$	82	109	127	154	172	190	mm
Masse du slider	$m_m$	18	24	28	35	39	43	g
Masse total	$m_t$	57	63	67	74	78	82	g

**Note:** Ces moteurs sont conçus pour être utilisés avec une tension < 75 V DC. Les valeurs indiquées se réfèrent au seul moteur. Autres longueurs du slider sont disponibles sur demande.

### Courbes des caractéristiques du moteur

**Profil du positionnement:**  
trapézoïdal ( $t_1 = t_2 = t_3$ )

Déplacement: 20 mm  
Coefficient de friction: 0,2  
Angle d'inclinaison: 0°  
Temps d'arrêt: 0,1 s

**Charge**

Il permet de connaître la charge max. admissible pour une vitesse donnée en considérant une force extérieure de 0 N.

**Force extérieur**

Il permet de connaître la force extérieure max. admissible pour une vitesse donnée en considérant une charge de:

- 0,1 kg ———
- 0,2 kg - - - - -
- 0,5 kg .....

Charge (incl. slider) [kg]

Force extérieure [N]



