

Codeurs

codeurs magnétiques, sorties digitales,
2 canaux, 16 - 4096 impulsions par tour

Combinaisons avec
Micromoteurs C.C.

Série IEH2-4096

		-16	-32	-64	-128	-256	-512	-1024	-2048	-4096	IEH2	
Nombre d'impulsions par tour	N	16	32	64	128	256	512	1 024	2 048	4 096		
Gamme de fréquence, jusqu'à ¹⁾	f	5	10	20	40	80	160	320	640	875	kHz	
Nombre de signaux de sortie (forme carrée)		2										
Tension d'alimentation	U_{DD}	4,5 ... 5,5										
Consommation moyenne ²⁾	I_{DD}	typ. 15, max. 25										
Courant de sortie, max. ³⁾	I_{OUT}	2,5										
Déphasage des signaux entre canal A et B ⁴⁾	Φ	90 ± 45							90 ± 65	90 ± 75		°e
Temps de transition du signal, max. ($C_{LOAD} = 50$ pF)	tr/tf	0,05 / 0,05										
Inertie du disque	J	0,11										
Température d'utilisation		-40 ... +100										

¹⁾ Vitesse (min^{-1}) = f (Hz) x 60/ N

²⁾ $U_{DD} = 5$ V: sans charge en sortie

³⁾ $U_{DD} = 5$ V: niveau logique bas < 0,4 V, niveau logique haut > 4,6 V: compatible: CMOS et TTL

⁴⁾ à 5 000 min^{-1}

Combinaison avec moteurs

Dessin technique A	<L1 [mm]		
1336 ... CXR - 123	47,5		
Dessin technique B			
1516 ... SR	18,2		
1524 ... SR	26,2		
1717 ... SR	19,4		
1724 ... SR	26,4		
2224 ... SR	26,6		
2232 ... SR	34,6		
Dessin technique C			
1727 ... CXR - 123	38,2		
1741 ... CXR - 123	52,2		

Particularités

Ces codeurs incrémentaux adaptables aux micromoteurs C.C. et aux servomoteurs C.C. sont conçus pour le contrôle de vitesse ou de positionnement de l'axe de sortie et du sens de rotation.

Le codeur est intégré dans les micromoteurs C.C. série ...SR et augmente la longueur total de seulement 1,4 mm.

Par l'utilisation d'un circuit hybride avec un capteur angulaire et d'un disque magnétique multipolaire de très faible inertie, nous obtenons deux signaux de sortie déphasés de 90° avec jusqu'à 4096 impulsions par tour.

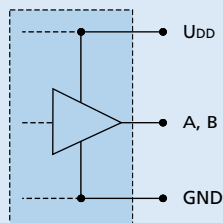
Ce codeur est disponible avec différentes résolutions d'impulsions. Les tensions d'alimentation du codeur et du micromoteur C.C., ainsi que les deux signaux de sortie, sont reliés par un câble plat à un connecteur.

Les données techniques des micromoteurs C.C. et réducteurs correspondants se trouvent dans les pages adéquates du catalogue.

Veillez trouver notre large gamme d'accessoires au chapitre « Accessoires ».

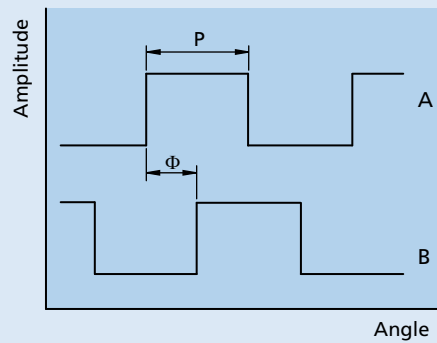
Circuit de sortie / Signaux de sortie

Circuit de sortie



Signaux de sortie

vu de face, rotation en sens horaire

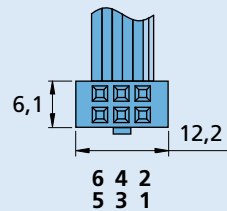


Informations pour connexions et options

N°	Fonction
1	Moteur - *
2	Moteur + *
3	GND
4	U _{DD}
5	Canal B
6	Canal A

* Note: Les Micromoteurs C.C. série CXR ont fils séparée.

Connexion codeur



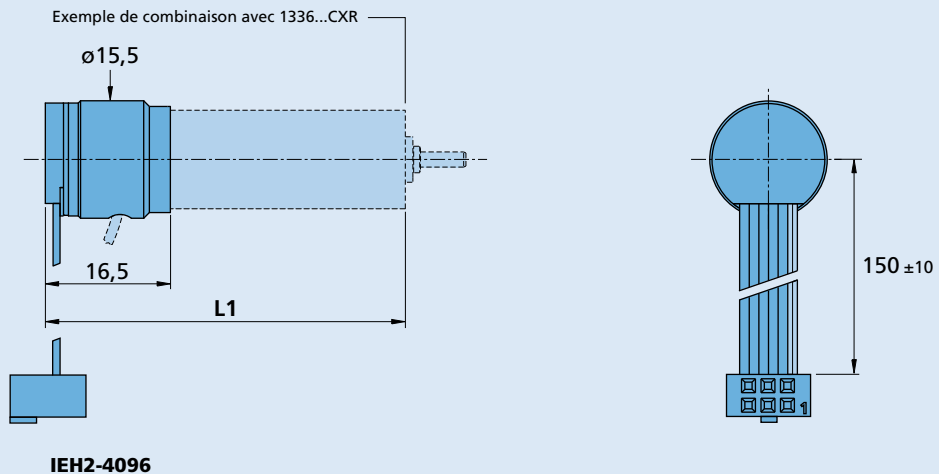
Câble
PVC câble plat
6-conducteurs, 0,09 mm²

Connecteur
DIN-41651,
grille de base 2,54 mm

Informations pour la commande

■ Exemple:
1516T006SR IEH2-256

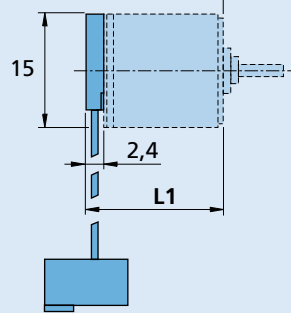
Dessin technique A



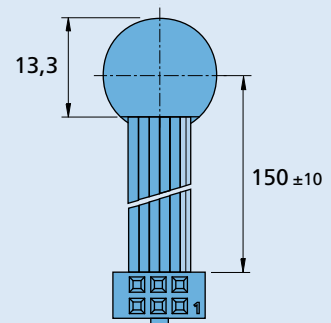
IEH2-4096

Dessin technique B

Exemple de combinaison avec 1516...SR

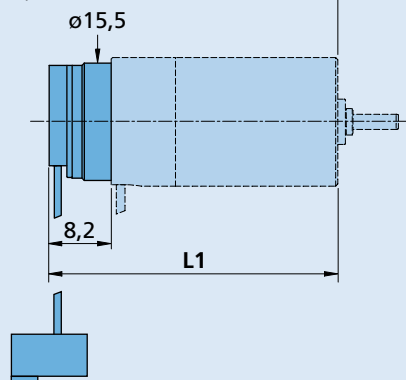


IEH2-4096



Dessin technique C

Exemple de combinaison avec 1727...CXR



IEH2-4096

