

Codeurs

codeurs magnétiques absolus, Interface série SSI avec le protocole BISS-C, 4096 impulsions par tour

Combinaisons avec Moteurs C.C. sans balais

Série AES-4096

		AES-4096	
Nombre d'impulsions par tour		4 096	
Résolution		12 Bit	
Forme du signal		Interface série SSI avec le protocole BISS-C	
Tension d'alimentation	U_{DD}	4,5 ... 5,5	V
Consommation moyenne ¹⁾	I_{DD}	typ. 16, max. 23	mA
Courant de sortie, max. (DATA) ²⁾		4	mA
Fréquence d'horloge, max. (CLK)		2	MHz
Entrée niveau logique bas (CLK)		0 ... 0,8	V
Entrée niveau logique haut (CLK)		2 ... U_{DD}	V
Temps de démarrage après mise sous tension, max.	t_{setup}	4	ms
Timeout	$t_{timeout}$	16	µs
Inertie du disque	J	0,08	gcm ²
Température d'utilisation		-40 ... +100	°C

¹⁾ $U_{DD} = 5$ V: sans charge en sortie

²⁾ $U_{DD} = 5$ V: niveau logique bas < 0,4 V, niveau logique haut > 4,6 V: compatible: CMOS et TTL

Combinaison avec moteurs

Dessin technique A	<L1 [mm]		
2444 ... B - K3051	55,3		
3056 ... B - K3051	67,3		
3564 ... B - K3051	75,3		
4490 ... B - K3051	100,3		
4490 ... B5 - K3051	100,3		
Dessin technique B			
Dessin technique B	<L1 [mm]		
2232 ... BX4	50,2		
2250 ... BX4	68,2		
2250 ... BX4 S	68,2		
Dessin technique C			
Dessin technique C	<L1 [mm]		
3242 ... BX4	60,0		
3268 ... BX4	86,0		

Particularités

Ce codeur absolu adaptable aux moteurs FAULHABER est conçu pour le contrôle de vitesse ou de positionnement de l'axe de sortie et du sens de rotation. Il peut être utilisé pour créer un signal de commutation sinusoïdale.

Dans la version AES, les moteurs sont équipés d'un codeur absolu de résolution 4096 impulsions par tour, avec une interface série SSI avec le protocole BISS-C. Chaque position du rotor est donc assignée à une valeur angulaire unique. Cette valeur est déjà disponible directement après la mise sous tension.

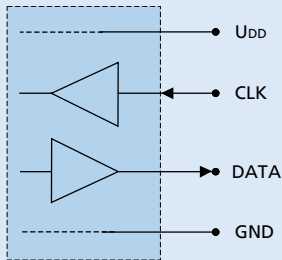
Les avantages sont une ondulation du couple réduite, un meilleur rendement et une limitation du bruit électrique.

Le Servomoteur C.C. sans balais série BX4 et le codeur sont raccordés par un câble plat unique.

Veillez trouver notre large gamme d'accessoires au chapitre « Accessoires ».

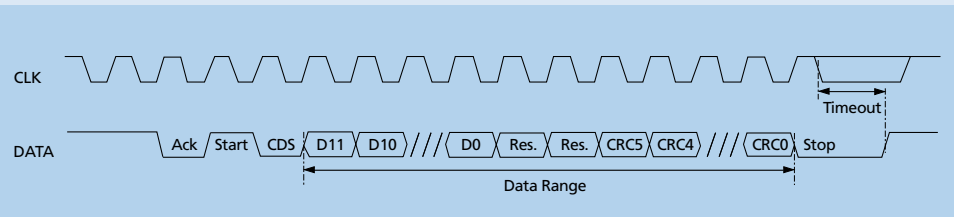
Circuit de sortie / Signaux de sortie

Circuit de sortie



Interface série avec le protocole BISS-C

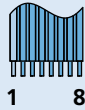
Pour la rotation dans le sens horaire
les valeurs angulaires sont en ordre croissant.
Vu face avant, côté arbre, rotation en sens horaire.



Informations pour connexions et options

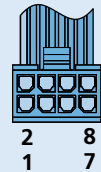
N°	Fonction
1	Phase C
2	Phase B
3	Phase A
4	GND
5	U _{DD}
6	CLK
7	N.C.
8	DATA

**Connexion codeur et moteur
voir dessins technique B et C**



Options

Variantes de connecteurs (option nr. 3830)
pour combinaison avec Moteurs BX4
AWG 26 / PVC câble plat avec connecteur
MOLEX Microfit 3.0, 43025-0800,
connecteur de raccordement
recommandée 43020-0800



N°	Fonction
1	GND
2	U _{DD}
3	CLK
4	N.C.
5	DATA
6	N.C.

**Connexion codeur
voir dessins technique A**

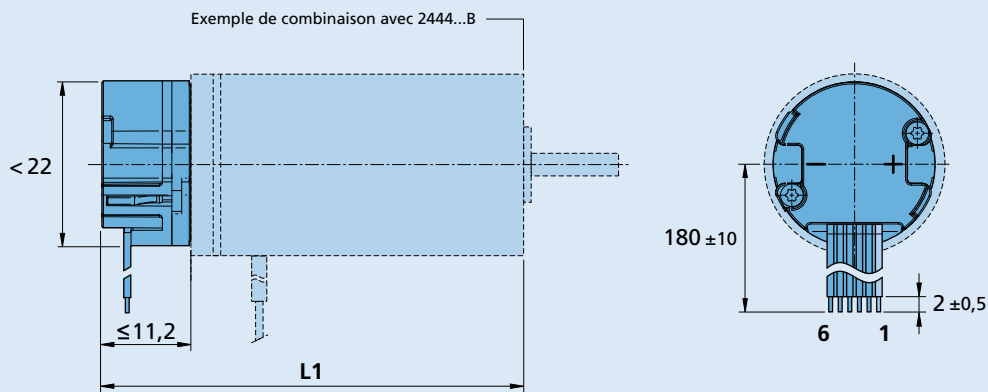


Informations pour la commande

Exemples:
2444024B-K3051 AES-4096
3242G024BX4 AES-4096

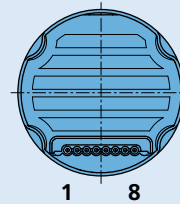
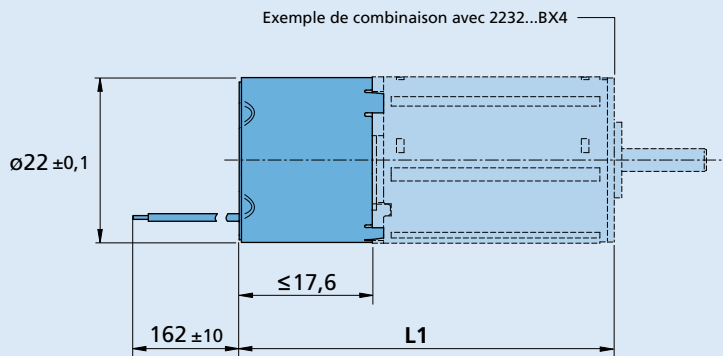
Attention:
Une erreur de connexion
des fils peut endommager
l'électronique du moteur!

Dessin technique A



AES-4096

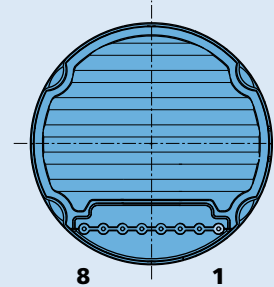
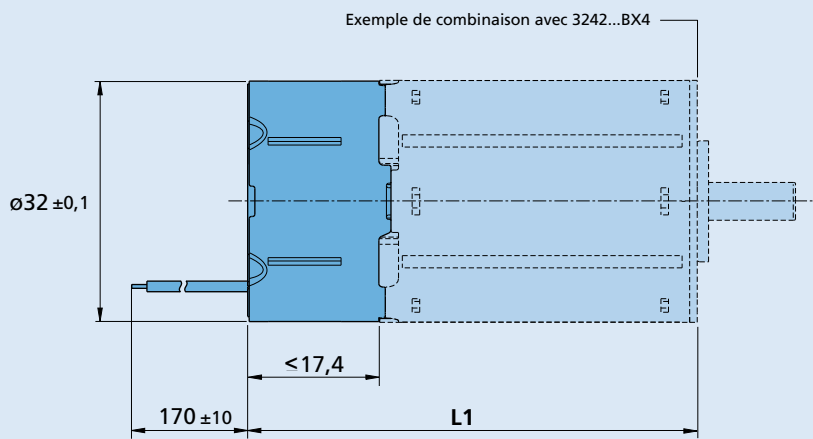
Dessin technique B



Cable
PVC-ribbon cable
8-AWG 26, pas de 1,27 mm

AES-4096

Dessin technique C



Câble plat
AWG 24, PVC 8 conducteurs,
pas de 2,54 mm

AES-4096