

## Accessoires

Platine de programmation SC/SCS pour contrôleur de vitesse et système de contrôle du mouvement, interface USB/RS232

### Article Nr.: 6501.00088

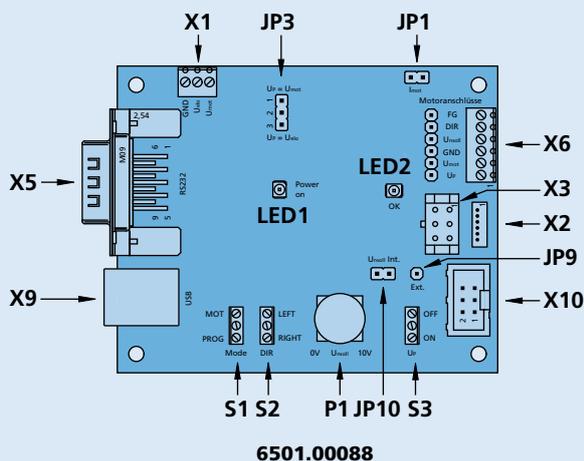
		6501.00088	
Tension d'alimentation pour l'électronique	$U_{elo}$	3,5 ... 30	V
Tension d'alimentation pour le moteur	$U_{mot}$	0 ... 30	V
Courant total de repos pour l'électronique	$I_{el}$	0,1	A
Gamme de températures:			
– températures de fonctionnement		0 ... + 65	°C
Dimensions et poids:			
– dimensions (L x W x H)		80 x 65 x 31	mm
– mass		45	g

### Information générale

#### Description des connecteurs / switches

X1	Terminaux pour l'alimentation électrique	Pin 1: GND Masse des alimentations électriques	Pin 2: $U_{elo}$ Alimentation de l'électronique	Pin 3: $U_{mot}$ Alimentation de la bobine du moteur	
X2, X3, X6, X10	Terminaux pour le moteur / contrôle moteur	Pin 1: $U_P$ Alimentation pour l'électronique du moteur	Pin 2: $U_{mot}$ Alimentation pour la bobine du moteur	Pin 3: GND Masse	Pin 4: $U_{nsoll}$ Sortie pour la vitesse nominale 0...10V
		Pin 5: DIR Sortie pour le sens de rotation	Pin 6: FG Entrée pour le signal de vitesse du contrôleur du moteur		
X5	X5 connecteur RS232, peut être utilisé à la place du X9 en PROG mode pour la programmation				
X9	X9 connecteur USB, peut être utilisé à la place du X5 en PROG mode pour la programmation				
JP1	JP1 Le jumper peut être retiré et connecté à un ampèremètre pour la mesure du courant mesuré sur $U_{mot}$ .				
JP3	JP3 Jumper pour séparer l'alimentation électrique de l'électronique et du moteur	1-2: $U_P = U_{mot}$ » Alimentation jointe de l'électronique et de la bobine du moteur par le terminal $U_{mot}$	2-3: $U_P = U_{elo}$ » Alimentation électrique de l'électronique par le terminal séparé $U_{elo}$ (alimentation électrique séparée pour l'électronique et la bobine du moteur).	L'alimentation électrique pour l'adaptateur aussi via le terminal choisi pour $U_P$	
JP9	Connecteur pour le signal extérieur pour $U_{nsoll}$ , par exemple le				signal PWM pour réglage de vitesse. Note: JP10 doit être retiré.
JP10	JP10 Jumper de sélection de la source pour $U_{nsoll}$ . Fermé: $U_{nsoll}$ réglable par P1.				
S1	S1 Switch pour le réglage du mode opératoire	PROG mode = mise à jour du logiciel	MOT mode = fonctionnement moteur		
S2	S2 Switch pour le réglage de la direction de rotation du moteur				
S3	S3 Switch pour commuter l'alimentation électrique UP pour l'électronique on / off				
P1	P1 est utilisé pour régler $U_{nsoll}$ de 0...10V. JP10 doit être fermé. L'alimentation électrique $U_P$ doit être au minimum de 10,5V.				
LED 1	LED 1 indique que l'adaptateur est prêt à fonctionner				
LED 2	LED 2 indique le statut du contrôleur extérieur.	ON = prêt à fonctionner, OFF = erreur			
<b>Démarrage</b>					
- Connecter la tension à X1. Utiliser alternativement la tension jointe ou séparée pour l'électronique et le moteur.					
Note: Attention au positionnement de JP3.					
Faire attention aux valeurs minimales/maximales pour $U_{mot}$ et $U_{elo}$ .					
- S3 en position OFF; JP1 et JP10 fermés.					
- Connecter le moteur/contrôleur moteur à X2, X3, X6 ou X10.					
- Pour PROG mode, connecter à l'ordinateur en X5 (null modem cable) ou X9 (câble USB type B).					
- LED 1 et LED 2 s'allument après la mise sous tension d' $U_{mot}$ ou $U_{mot}$ et $U_{elo}$ .					
<b>Installation du driver:</b>					
Si l'adaptateur est piloté via le connecteur USB X9, un driver USB spécial doit être installé en utilisant Windows XP (autres détails sur demande).					

Echelle réduite



#### Connexions

Nr.	Fonction
LED 1	prêt à fonctionner
LED 2	statut du contrôleur extérieur
<b>Terminaux</b>	
X1	alimentation
X2, X3, X6, X10	connecteur pour moteur ou contrôleur SC
X5	RS232 connecteur
X9	USB connecteur, type B
<b>Jumpers</b>	
JP1	mesure du courant du moteur
JP3	séparation des $U_P$ de $U_{mot}$
JP9	$U_{nsoll}$ signal extérieur
JP10	$U_{nsoll}$ sélection source pour P1
<b>Switches</b>	
S1	réglage du mode opératoire
S2	direction de rotation
S3	alimentation on/off
<b>Potentiomètre</b>	
P1	$U_{nsoll}$ réglage

#### PROG mode

Réglage	
S1	PROG
S2	RIGHT
S3	OFF
P1	0V
JP1	Fermé
JP10	Fermé
<b>MOT mode</b>	
<b>Réglage</b>	
S1	MOT
S2	RIGHT ou LEFT
S3	OFF - ON
P1	0V ... 10V
JP1	opt. mesure du courant
JP10	sélection de la source $U_{nsoll}$