

Planetary Gearheads

3,5 Nm

For combination with
DC-Micromotors
Brushless DC-Motors
Motion Control Systems

Series 26/1R

	26/1R
Housing material	metal
Geartrain material	steel
Backlash, at no-load	≤ 1°
Bearings on output shaft	ball bearings, preloaded
Shaft load, max.:	
– radial (10 mm from mounting face)	≤ 150 N
– axial	≤ 100 N
Shaft press fit force, max.	≤ 150 N
Shaft play	
– radial (10 mm from mounting face)	≤ 0,03 mm
– axial	≤ 0,1 mm
Operating temperature range	- 10 ... + 125 °C

Specifications

		1	2	2	3	3	3	4	5	5
Number of gear stages										
Continuous torque ¹⁾	Nm	0,4	1	1,5	1,8	2,5	3	3,5	3,5	3,5
Intermittent torque	Nm	0,6	1,2	1,8	2,2	3	3,6	4,5	4,5	4,5
Max. continuous input speed ¹⁾	min ⁻¹	7 000	7 500	7 500	9 000	9 000	9 000	9 000	9 000	9 000
Max. intermittent input speed	min ⁻¹	8 500	8 500	9 000	10 000	10 000	10 000	10 000	10 000	10 000
Mass without motor, ca.	g	93	116	116	139	139	139	162	185	185
Efficiency, max.	%	91	83	83	75	75	75	69	62	62
Direction of rotation, drive to output		=	=	=	=	=	=	=	=	=
Reduction ratio ²⁾ (rounded)		3,71:1	9,7:1 14:1	23:1	43:1	66:1	86:1	134:1 159:1 246:1	415:1 592:1 989:1	1 526:1
L2 [mm] = length without motor		28,4	36,4	36,4	44,4	44,4	44,4	52,4	60,5	60,5
L1 [mm] = length with motor		70,4	78,4	78,4	86,4	86,4	86,4	94,4	102,5	102,5
	2642W...CR	70,4	78,4	78,4	86,4	86,4	86,4	94,4	102,5	102,5
	2642W...CXR	70,4	78,4	78,4	86,4	86,4	86,4	94,4	102,5	102,5
	2657W...CR	85,4	93,4	93,4	101,4	101,4	101,4	109,4	117,5	117,5
	2657W...CXR	85,4	93,4	93,4	101,4	101,4	101,4	109,4	117,5	117,5
	2668W...CR	96,4	104,4	104,4	112,4	112,4	112,4	120,4	128,5	128,5
	2444S...B	72,4	80,4	80,4	88,4	88,4	88,4	96,4	104,5	104,5
	2264W...BP4	92,4	100,4	100,4	108,4	108,4	108,4	116,4	124,5	124,5
	2214S...BXT H	43,2	51,2	51,2	59,2	59,2	59,2	67,2	75,3	75,3
	2214S...BXT R	42,4	50,4	50,4	58,4	58,4	58,4	66,4	74,5	74,5
	3216W...BXT H	45,2	53,2	53,2	61,2	61,2	61,2	69,2	77,3	77,3
	3216W...BXT R	44,4	52,4	52,4	60,4	60,4	60,4	68,4	76,5	76,5
	AM2224R3...-30	59,3	67,3	67,3	75,3	75,3	75,3	83,3	91,4	91,4

¹⁾ Max. continuous input speed and continuous output torque are both dependent on the reduction ratio and related to the max. output power. They cannot simultaneously be applied at their maximum values for an extended period. For more information, please contact your local sales representative.

²⁾ The reduction ratios are rounded, the exact values are available on request or at www.faulhaber.com.

