

# Schrittmotoren

62 mNm

Zwei Phasen mit Scheibenmagnet,  
100 Schritte pro Umdrehung, Mikroschrittmotor

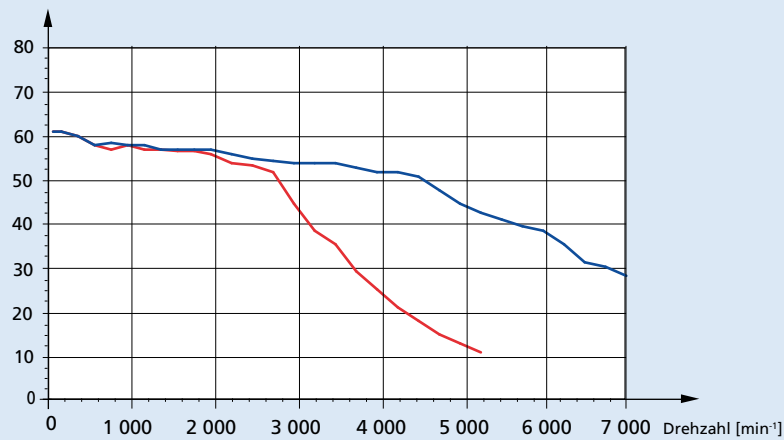
## Serie DM40100R

	Wicklung	2630		1550		0940		Anschluss
		Parallel	Serial	Parallel	Serial	Parallel	Serial	
1 Phasenwiderstand (bei 20°C)	± 14%	0,9	3,8	2,9	11,8	7,5	30	Ω
2 Phaseninduktivität	± 20%	1,15	4,6	3,3	13,2	9	36	mH
3 Nennstrom (1 Phase ON)	typ.	2,63	1,32	1,55	0,78	0,94	0,47	A
4 Booststrom (1 Phase ON)	typ.	5,09	2,55	4,6	2,3	1,81	0,91	A
5 Induzierte Spannung bei 600 U/min	± 10%	1,47	2,95	2,5	5	4,14	8,27	V DC
6 Drehmomentkonstante mNm/A	± 10%	23,4	46,9	39,8	79,6	65,8	131,6	mNm/A
7 Haltemoment	± 10%	62						mNm
8 Haltemoment Boost	typ.	120						mNm
9 Reluktanzmoment	typ.	3						mNm
10 Reibungsmoment	max.	1						mNm
11 Thermischer Widerstand (Wicklung-Luft)	typ.	14						°C/W
12 Thermische Zeitkonstante	typ.	12						min
13 Empfohlener Temperaturbereich	typ.	-20 ... 50						°C
14 Max. Temperatur der Spulen	max.	100						°C
15 Anzahl Polpaare		25						
16 Phasenverschiebung	± 5%	90						°
17 Phasenschwankung	max.	5						°
18 Max. Drehzahl	max.	10 000						min <sup>-1</sup>
19 Rotorträgheitsmoment	typ.	2,7						kgm <sup>2</sup> · e <sup>-7</sup>
20 Masse	typ.	125						g
21 Elektrische Zeitkonstante	typ.	1,2						ms
22 Max. Winkelbeschleunigung	typ.	444 000						rad/s <sup>2</sup>
23 Trennspannung	typ.	500						V DC

Drehmoment [mNm]

**Testbedingungen:**  
 Motor: DM40100R2R2630...  
 Steuerung: IDS640  
 Strom: 2,63 A  
 Modus: Mikroschritt

24 V ———  
 48 V ———



### Anschlüsse

Nr.	Farbe	Phase
1	braun	A+
2	orange	A+
3	braun-weiß	A-
4	orange-weiß	A-
5	rot	B+
6	gelb	B+
7	rot-weiß	B-
8	gelb-weiß	B-

Abbildungen verkleinert

