

## Bürstenlose DC-Servomotoren

0,13 mNm

2-Pol-Technologie, sensorlos

0,44 W

Serie 0515 B				
Werte bei 22°C und Nennspannung	0515 G		006 B	
1 Nennspannung	Un		6	V
2 Anschlusswiderstand, Phase-Phase	R		16,1	Ω
3 Wirkungsgrad, max.	$\eta$ <sub>max.</sub>		39	%
4 Leerlaufdrehzahl	<b>n</b> o		43 000	min <sup>-1</sup>
5 Leerlaufstrom, typ. (bei Wellen ø 0,8			0,056	Α
6 Anhaltemoment M <sub>H</sub>			0,4	mNm
7 Reibungsdrehmoment, statisch <i>Co</i>			0,033	mNm
8 Reibungsdrehmoment, dynamisch	Cv		6,5·10 <sup>-7</sup>	mNm/min <sup>-1</sup>
9 Drehzahlkonstante	$k_n$		8 282	min <sup>-1</sup> /V
10 Generator-Spannungskonstante	<b>K</b> E		0,121	mV/min <sup>-1</sup>
11 Drehmomentkonstante	<b>k</b> м		1,15	mNm/A
12 Stromkonstante	<b>k</b> ı		0,867	A/mNm
13 Steigung der n-M-Kennlinie	$\Delta$ n/ $\Delta$ M		115 600	min <sup>-1</sup> /mNm
14 Anschlussinduktivität, Phase-Phase	L		140	μH
15 Mechanische Anlaufzeitkonstante	$ au_m$		2,4	ms
16 Rotorträgheitsmoment	j		0,002	qcm <sup>2</sup>
17 Winkelbeschleunigung	€ Carax.		1 983	·10³rad/s²
			1.222	
18 Wärmewiderstände	Rth1 / Rth2	21 / 140		K/W
19 Thermische Zeitkonstante	Tw1 / Tw2	1,9 / 89		S
20 Betriebstemperaturbereich:	*****	.,,,,,		
– Motor		-30 +80		°C
– Wicklung, max. zulässig		+80		°C
21 Wellenlagerung Sinterlager				_
22 Wellenbelastung, max. zulässig:		Jtel.lage.		
– für Wellendurchmesser		0,8		mm
– radial bei 3 000 min <sup>-1</sup> (1 mm vom F	lansch)	0,2		N
			0,2	
– axial im Stillstand (auf Druckbelast		2		N N
23 Wellenspiel:	urigi	2		14
– radial	≤	0,03		mm
– axial			0,15	
24 Gehäusematerial	≥	Stahl, vernickelt		mm
25 Masse		1,6		α
26 Drehrichtung				g
27 Drehzahl bis		reversibel, ansteuerungsbedingt 77 000		min <sup>-1</sup>
28 Polpaarzahl	<b>n</b> max.	1		min .
29 Hallsensoren		ohne		
30 Magnetmaterial		NdFeB		
Nennwerte für Dauerbetrieb			0.004	
31 Nenndrehmoment	MΝ		0,084	mNm
32 Nennstrom (thermisch zulässig) 33 Nenndrehzahl	I <sub>N</sub> DN		0,127 30 880	A min <sup>-1</sup>

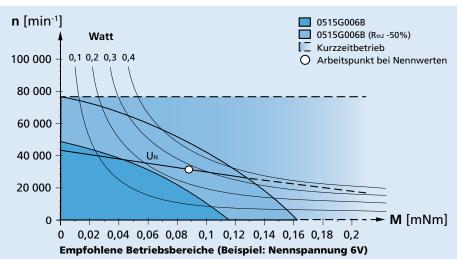
Hinweis: Nennwerte gelten für Nennspannung bei Umgebungstemperatur 22°C und Reduktion des Wärmewiderstandes Rth2 um 25%.



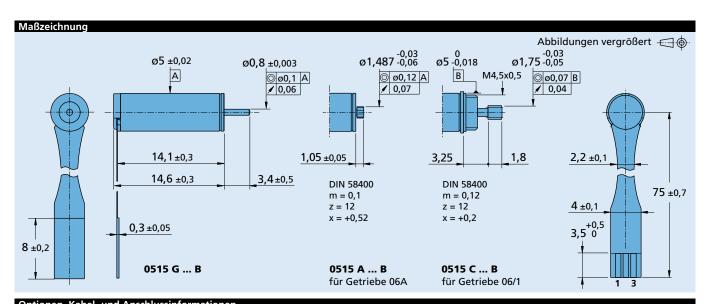
Angegeben ist der Bereich der möglichen Arbeitspunkte der Antriebe bei einer Umgebungstemperatur von 22°C.

Das Diagramm beschreibt die empfohlenen Drehzahlbereiche in Abhängigkeit vom Wellendrehmoment. Die Darstellung beinhaltet sowohl den Betrieb im thermisch isolierten als auch im gekühlten Zustand (Rth2 um 50% reduziert).

Die Nennspannungskurve beschreibt die Betriebspunkte bei U<sub>N</sub> im ungekühlten und gekühlten Zustand. Betriebspunkte oberhalb dieser Kurven benötigen eine Versorgungsspannung > U<sub>N</sub>, Betriebspunkte unterhalb dieser Kurven < U<sub>N</sub>.







Beispiel zu	ur Produktkennzeid	nung: <b>0515G006B</b>	
Option	Ausführung	Beschreibung	Anschlüsse
			Nr. Funktion
			1 Phase A
			2 Phase B
			3 Phase C
			De consider Charles
			Passender Stecker
			3-polig; 1mm Raster, z.b.: Molex 52207-0333
			Z.b Wolex 32207-0333

Kombinatorik							
Präzisionsgetriebe / Spindeln	Encoder	Steuerungen	Leitungen / Zubehör				
06A 06/1 06L SL 06L HL		SC 1801 F	Unser umfangreiches Zubehörteileangebot entnehmen Sie bitte dem Kapitel "Zubehör".				