

# Schrittmotoren

6,0 mNm

Zwei Phasen, 24 Schritte pro Umdrehung  
PRECiStep® Technologie

## AM1524-ww-ee

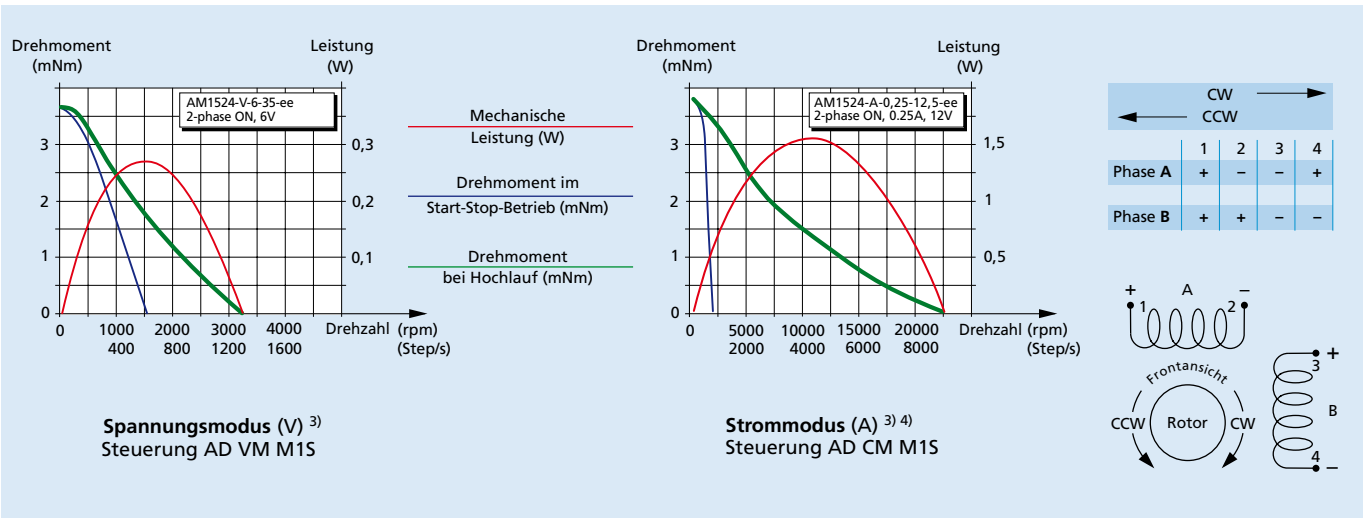
	V-6-35		V-12-150		A-0,25-12,5		A-0,45-3,6		Treibermodus
	Spannung	Strom	Spannung	Strom	Spannung	Strom	Spannung	Strom	
1 Nennspannung	6	–	12	–	3,5	–	2	–	V DC
2 Nennstrom pro Phase (2 Phasen bestromt)	–	0,15	–	0,075	–	0,25	–	0,45	A
3 Phasenwiderstand (bei 20°C)		35		138		12,5		3,6	Ω
4 Induktivität pro Phase (1kHz)		16,5		70,6		6,3		1,9	mH
5 Amplitude der Gegen-EMK		7,2		14,7		4,4		2,4	V/k Schritt/s
6 Haltemoment <sup>1)</sup> (2 Phasen bestromt)	6,0								mNm
7 Haltemoment <sup>1)</sup> (zweifacher Nennstrom)	10								mNm
8 Vollschritt-Winkel	15								Grad
9 Absolute Schrittwinkelgenauigkeit <sup>2)</sup>	± 10								% Vollschritt
10 Stromloses Haltemoment	0,9								mNm
11 Rotorträgheitsmoment	45								·10 <sup>-9</sup> kgm <sup>2</sup>
12 Resonanzfrequenz (bei Nennstrom)	120								Hz
13 Elektrische Zeitkonstante	0,5								ms
14 Betriebstemperaturbereich	-35 ... +70								°C
15 Maximal zulässige Wicklungstemperatur	130								°C
16 Wärmewiderstand Wicklung-Luft	37								°C/W
17 Thermische Zeitkonstante	220								s
18 Wellenlagerung	Sinterlager (Standard)				Kugellager, vorgespannt (Sonderausführung)				
19 Wellenbelastung, max. zulässig:									
– radial (3 mm vom Lager)	0,5				6,0				N
– axial	0,5				2,0				N
20 Wellenspiel, max.:									
– radial (0,2N)	15				12				µm
– axial (0,2N)	150				-0				µm
21 Isolations- und Prüfspannung	200								V DC
22 Gewicht	12								g

<sup>1)</sup> mit bipolarer Speisung

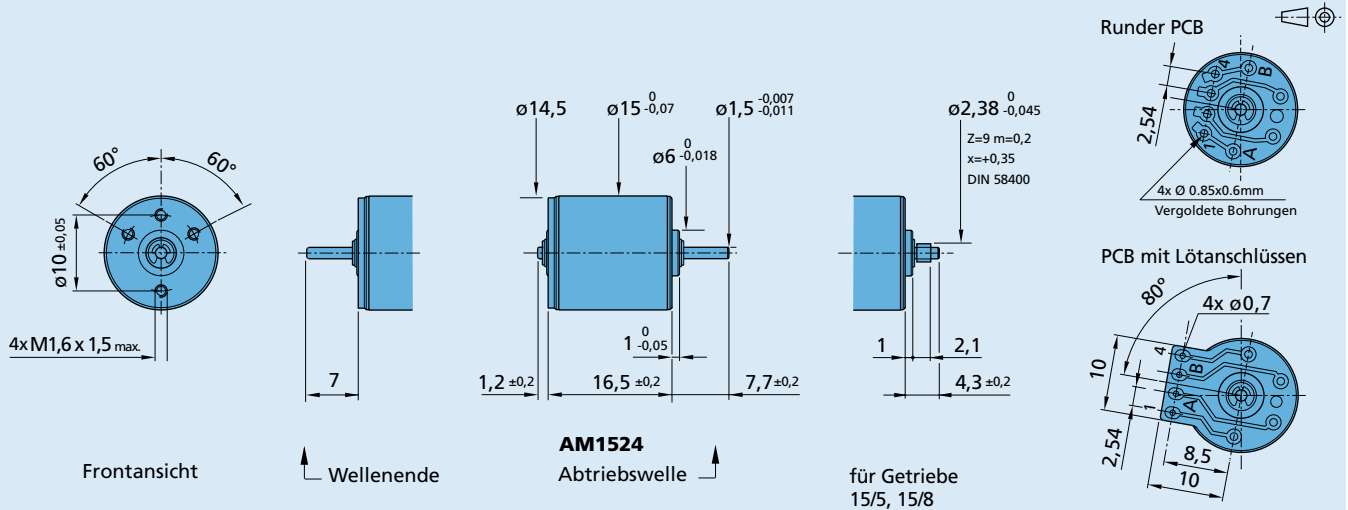
<sup>2)</sup> 2 Phasen bestromt, gleicher Phasenstrom

<sup>3)</sup> Kurve gemessen mit einem Lastträgheitsmoment von 10 · 10<sup>-9</sup> kgm<sup>2</sup>

<sup>4)</sup> Wird im Strommodus die Einheit mit geringerer Spannung versorgt als im Diagramm angegeben, verringert sich das Drehmoment bei höheren Drehzahlen, auch bei gleich eingestelltem Nennstrom



### Masszeichnung



### Kombinationen

Steuerungen	Encoder	Schrittmotoren	Präzisionsgetriebe / Spindeln
 <b>AD VL M_S</b> <b>AD VM M_S</b> <b>AD CM M_S</b>	 <b>AE 23B8</b>	 <b>AM1524</b>	 <b>15A</b> <b>15/5</b> <b>15/8*</b> <b>16/7</b> <b>Spindeln M2 - M2,5 - M3</b>

\* Spielfreie Präzisionsgetriebe

### Bestellinformation

Beispiel: **AM1524-2R-V-6-35-57**

Motortyp	Lagerung (rr)	Wicklung (www)	Motorausführung (ee)		
AM = Designkonzeption 15 = Motordurchmesser (mm) 24 = Schritte pro Umdrehung <b>AM1524</b>	Sonderausführung Speziialschmierung - (Sinterlager) <b>-2R</b> (2 Kugellager)	<b>-V-3-10*</b> <b>-V-6-35</b> <b>-V-12-150</b> <b>-V-24-590*</b> <b>-A-0,25-12,5</b> <b>-A-0,45-3,6</b>	Nur Frontseitiger Abtrieb <b>-55</b> (Runder PCB) <b>-57</b> (Runder PCB) <b>-70</b> (Runder PCB) <b>-83</b> (Runder PCB) <b>-05</b> (PCB mit Lötanschlüssen) <b>-07</b> (PCB mit Lötanschlüssen) <b>-72</b> (PCB mit Lötanschlüssen) <b>-23</b> (PCB mit Lötanschlüssen)	Mit doppeltem Wellenende <b>-54</b> (Runder PCB) <b>-56</b> (Runder PCB) <b>-71</b> (Runder PCB) <b>-82</b> (Runder PCB) <b>-04</b> (PCB mit Lötanschlüssen) <b>-06</b> (PCB mit Lötanschlüssen) <b>-73</b> (PCB mit Lötanschlüssen) <b>-22</b> (PCB mit Lötanschlüssen) <b>-04-0904</b> <b>-06-0904</b> <b>-73-0904</b>	Frontseitiger Abtrieb Glatte Welle, L=7,7 mm für Getriebe 16/7 Ritzel 15/5, 15/8 Glatte Welle, L=4,3 mm für Getriebe 15A Glatte Welle für Spindel M2 - M2,5 - M3 Glatte Welle, L=7,7 mm für Getriebe 16/7 Ritzel 15/5, 15/8 Glatte Welle, L=4,3 mm für Getriebe 15A Glatte Welle für Spindel M2 - M2,5 - M3 Dasselbe -04 und für Encoder AE23B8 Dasselbe -06 und für Encoder AE23B8 Dasselbe -73 und für Encoder AE23B8

\* Angaben zu Sonderwicklungen sind auf Anfrage erhältlich