

# Schrittmotoren

0,2 mNm

Zwei Phasen, 20 Schritte pro Umdrehung  
PRECIStep® Technologie

## ADM0620-2R-ww-ee

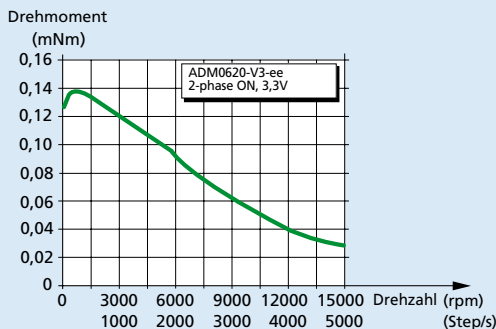
	ww =	V2		V3		V6		Treibermodus
		Spannung	Strom	Spannung	Strom	Spannung	Strom	
1 Nennspannung		2	–	3	–	6	–	V DC
2 Nennstrom pro Phase (2 Phasen bestromt)		–	0,13	–	0,075	–	0,04	A
3 Phasenwiderstand (bei 20°C)			12,4		30		120	Ω
4 Induktivität pro Phase (1kHz)			1,2		3,0		10,5	mH
5 Amplitude der Gegen-EMK			0,33		0,6		1,1	V/k Schritt/s
6 Haltemoment <sup>1)</sup> (2 Phasen bestromt)	0,2							mNm
7 Haltemoment <sup>1)</sup> (zweifacher Nennstrom)	0,28							mNm
8 Vollschritt-Winkel	18							Grad
9 Absolute Schrittwinkelgenauigkeit <sup>2)</sup>	± 5							% Vollschritt
10 Stromloses Haltemoment	0,04							mNm
11 Rotorträgheitsmoment	0,7							·10 <sup>-9</sup> kgm <sup>2</sup>
12 Resonanzfrequenz (bei Nennstrom)	170							Hz
13 Elektrische Zeitkonstante	0,09							ms
14 Betriebstemperaturbereich	-35 ... +70							°C
15 Maximal zulässige Wicklungstemperatur	130							°C
16 Wärmewiderstand Wicklung-Luft	165							°C/W
17 Thermische Zeitkonstante	120							s
18 Wellenlagerung	Kugellager, vorgespannt (Standard)							
19 Wellenbelastung, max. zulässig:								
– radial (3 mm vom Lager)	0,3							N
– axial	0,5							N
20 Wellenspiel, max.:								
– radial (0,2N)	20							µm
– axial (0,2N)	50							µm
21 Isolations- und Prüfspannung	200							V DC
22 Gewicht	1,4							g

<sup>1)</sup> mit bipolarer Speisung

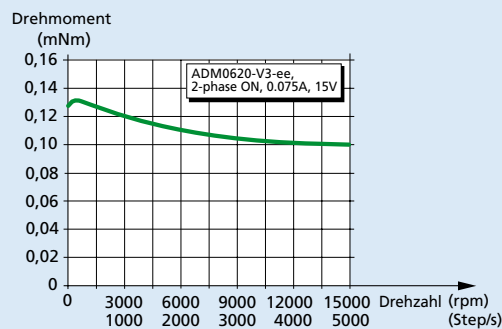
<sup>2)</sup> 2 Phasen bestromt, gleicher Phasenstrom

<sup>3)</sup> Kurve gemessen mit einem Lastträgheitsmoment von  $8 \cdot 10^{-9}$  kgm<sup>2</sup>

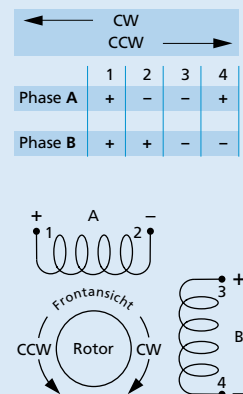
<sup>4)</sup> Wird im Strommodus die Einheit mit geringerer Spannung versorgt als im Diagramm angegeben, verringert sich das Drehmoment bei höheren Drehzahlen, auch bei gleich eingestelltem Nennstrom



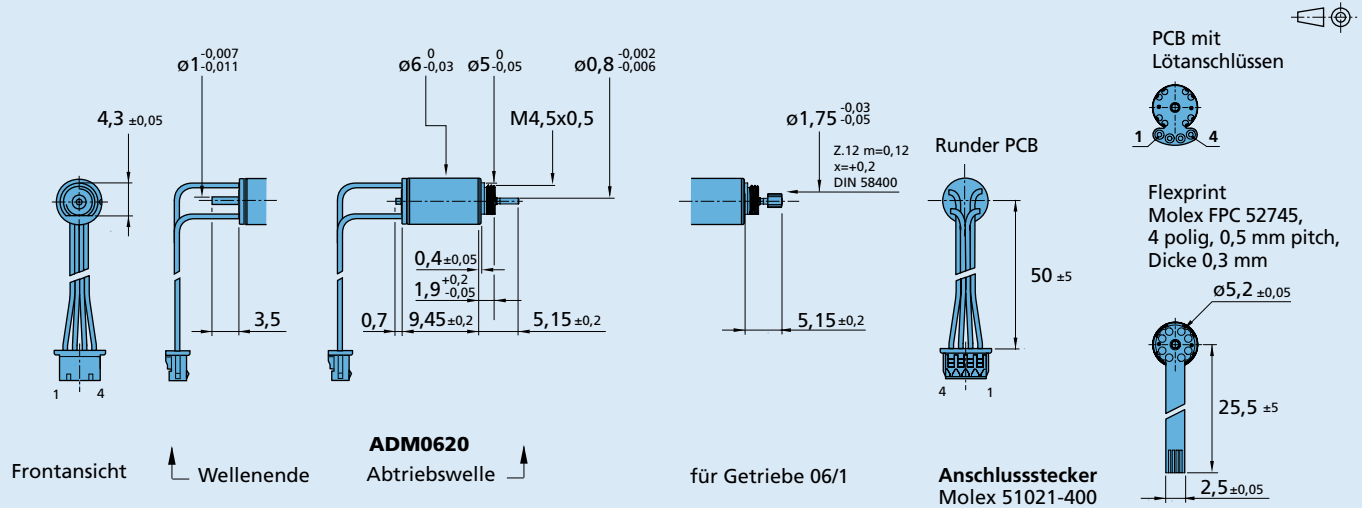
**Spannungsmodus (V) <sup>3)</sup>**  
Steuerung AD VL M15



**Strommodus (A) <sup>3) 4)</sup>**  
Steuerung AD CM M15



### Masszeichnung



### Kombinationen

Steuerungen	Encoder	Schrittmotoren	Präzisionsgetriebe / Spindeln
 <b>AD VL M_S</b> <b>AD CM M_S</b>		 <b>ADM0620</b>	 <b>06/1</b> <b>Spindeln M1,2 - M1,6</b>

### Bestellinformation

Beispiel: **ADM0620-2R-V2-01**

Motortyp	Lagerung (rr)	Wicklung (vvw)	Motorausführung (ee)		
			Nur Frontseitiger Abtrieb	Mit doppeltem Wellenende	Frontseitiger Abtrieb
ADM = Designkonzeption 06 = Motordurchmesser (mm) 20 = Schritte pro Umdrehung <b>ADM0620</b>	Sonderausführung Spezialeinschmierung <b>-2R</b> (2 Kugellager)	<b>-V2</b> <b>-V3</b> <b>-V6</b>	<b>-01</b> (Runder PCB) <b>-05</b> (Runder PCB) <b>-21</b> (Runder PCB) <b>-23</b> (PCB mit Lötanschlüssen) <b>-11</b> (PCB mit Lötanschlüssen) <b>-15</b> (PCB mit Lötanschlüssen) <b>-26</b> (PCB mit Lötanschlüssen) <b>-28</b> (PCB mit Lötanschlüssen) <b>-43</b> (Flexprint) <b>-47</b> (Flexprint) <b>-67</b> (Flexprint) <b>-69</b> (Flexprint)	<b>-00</b> (Runder PCB) <b>-06</b> (Runder PCB) <b>-20</b> (Runder PCB) <b>-22</b> (PCB mit Lötanschlüssen) <b>-10</b> (PCB mit Lötanschlüssen) <b>-16</b> (PCB mit Lötanschlüssen) <b>-25</b> (PCB mit Lötanschlüssen) <b>-27</b> (PCB mit Lötanschlüssen) <b>-42</b> (Flexprint) <b>-48</b> (Flexprint) <b>-66</b> (Flexprint) <b>-68</b> (Flexprint)	Glatte Welle Ritzel 06/1 Welle für Spindel M1,2 Welle für Spindel M1,6 Glatte Welle Ritzel 06/1 Welle für Spindel M1,2 Welle für Spindel M1,6 Glatte Welle Ritzel 06/1 Welle für Spindel M1,2 Welle für Spindel M1,6